

平成17年12月 検定試験

【No.21】 EPSの制御に関する記述として、**不適切なもの**は次のうちどれか。

- (1) イナーシャ制御は、操舵トルク、車速及びステアリング操舵速度により行い、ベース電流をステアリング操作の増速時に増加させ、減速時に減少させ、モータの回転速度により変化する慣性力を制御する。
- (2) ベース制御は、操舵トルクと車速によりベース電流を算出し、操舵力を決定するもので、車速によりモータ・トルク特性を切り替え、路面反力の伝わり方や力の立ち上がりなどの感覚も制御している。
- (3) ダンピング制御は、操舵トルク及びモータ速度により行い、ステアリング操舵を極端に繰り返したときにモータ電流を段階的に低下させる。
- (4) もどり制御は、車速及びモータ速度により行い、ステアリング操作の減速時に、モータの回転による逆起電力によって発生する電流増加を制御する。